

1. Record Nr.	TD13072490
Autore	Zambuto, Daniele
Titolo	Bayesian approaches to human robot interaction. From language grounding to action learning and understanding [Tesi di dottorato]
Lingua di pubblicazione	Non definito
Formato	Tesi di dottorato
Livello bibliografico	Monografia
Note	In relazione con http://tesi.depositolegale.it/2406/
Localizzazioni e accesso	http://memoria.depositolegale.it/*/http://tesi.depositolegale.it/2406/1/main.pdf